



Descripción

El detector eyeWave™ vía radio es un detector PIR alimentado con pilas, con una cámara integrada, diseñado para vídeo verificación y fácil de instalar. La cámara captura y transmite una secuencia de imágenes a un servidor remoto o a teléfonos móviles a través de los sistemas RISCO, tras producirse un evento de intrusión o a petición del usuario.

| Características principales | Patrones de cobertura | | Campo de visión de la Cámara |
|--|-------------------------------------|--|---|
| <ul style="list-style-type: none"> ➢ Cobertura del PIR: 12 m (40°) gran angular ➢ Cámara con resolución QVGA/VGA, campo de visión ~90°. ➢ Flash IR discreto que permite sacar imágenes en completa oscuridad, hasta 10 m (33'). ➢ Dos canales RF con antenas separadas: Un canal para las alarmas y el control, y el segundo para la transmisión de imágenes. ➢ Secuencia de imágenes en caso de evento configurable en número y frecuencia (fps) ➢ Durante el desarmado, los eventos son ignorados para ahorrar batería, y por privacidad. ➢ Petición de imágenes bajo demanda desde teléfonos móviles autorizados o navegador web. ➢ Opción de tomar foto de referencia al armar. ➢ Imágenes almacenadas en el detector hasta que finaliza la transmisión a la central. ➢ Incluye 2 baterías de litio de larga duración. ➢ Trabaja con sistemas que soporten vídeo. | Modelo PIR Vista Lateral | | Modelo PET (Anti-mascotas) Vista Lateral |
| | | | |
| | | | Vista Lateral Vista Superior |

Instalación

Paso 1: Consideraciones preliminares

1. Seleccionar el emplazamiento de montaje donde tenga la mejor cobertura del área a proteger (ver Patrones de Cobertura). Prestar atención a lo siguiente:
 - ◆ No tocar la lente con los dedos ya que dará lugar a imágenes borrosas.
 - ◆ No montar el detector donde le pueda dar directamente el sol, ni cerca de fuentes de calor o de objetos metálicos.
 - ◆ Los haces de detección deben apuntar hacia la pared o el suelo, y no hacia ventanas o cortinas.
 - ◆ Seleccionar la altura de montaje según los patrones de cobertura (recomendado: 2,0–2,4 m de altura, y al menos a 40 cm del techo).

Paso 2: Registro del detector en el sistema

El eyeWAVE debe identificarse en el receptor del sistema mediante un proceso de registro (alta) del dispositivo, que puede realizarse introduciendo el número de serie de 11 dígitos del detector, o bien usando el modo RF (radio frecuencia):

- Desde la central (secuencia de teclas rápidas): 1) Programación > 2) Dispositivos Radio > 1) Asignación > 1) Asignación RF ó 2) Por Código.

- A través del Software Bidireccional: Asignación Dispositivos Radio > Introducir el *Número de Serie*: [11 dígitos] y asignar *Dirección*: Automático o Manualmente [1-32]. El *Tipo de Accesorio* mostrará "Bidireccional". Pulsar entonces en el botón "Asignar..." y esperar confirmación de asignación RF realizada correctamente.

Para una información más detallada, consultar el *Manual de Instalación de sistema*.

Paso 3: Montaje del detector

1. Abrir los agujeros pre-marcados en el soporte de montaje y utilizarlos como plantilla, según la siguiente tabla (ver Figura 1).

| Agujeros para | Posición de montaje | | |
|---------------|---------------------|---------|---------|
| | Izquierda | Plano | Derecha |
| Soporte | 7,8 | 1,2,3,4 | 5,6 |
| Tamper | 9 | 10 | 11 |

Para el modelo Anti-Mascotas (PET):

Para optimizar la inmunidad a mascotas se recomienda seguir las siguientes directrices:

- Montar el detector verticalmente en ángulo recto con el suelo
 - Asegurarse que un animal no puede superar la altura de 1,5 m (5') subiéndose a muebles, estantes o escaleras
2. Fijar la tapa a la base del detector insertando y atornillando el tornillo (B) en el agujero situado dentro del compartimento de la batería (ver Figura 3).
 3. Insertar las pilas y cerrar la tapa del compartimento de las pilas (ver Figura 3).
 4. Una vez instalado el soporte de pared, deslizar y fijar el detector al soporte de montaje en sentido inverso al de extracción (ver Figura 2).
 5. Realizar una prueba de detección (Test de paseo) como se indica en el apartado "Prueba de detección".
 6. Insertar y atornillar el tornillo (C) en el agujero situado en la parte inferior del detector para fijarlo al soporte de montaje (ver Figura 3).

Paso 4: Prueba de detección (Test de paseo)

- Tras insertar las pilas, el detector entra en un modo de Test de paseo durante 20 minutos, y después automáticamente vuelve al modo Normal (para ahorrar batería). Durante el modo de Test de paseo, el detector transmitirá cada detección. Realice la prueba de detección en todo el campo de visión del detector y observe el LED para confirmar la detección. Verificar que el receptor recibe correctamente las señales
- Para iniciar manualmente un Test de paseo desde la central:
Menú Instalador > 2) Diagnósticos > 2) Zona > 3) Test de Paseo > 1) Inicio Test
El detector permanece en el modo de Test de paseo hasta que presione cualquier tecla. Para ver los resultados:
Menú Instalador > 2) Diagnósticos > 2) Zona > 3) Test de Paseo > 2) Resultado Test

Configuración de la Cámara

Al ser un detector bidireccional, sus parámetros pueden modificarse por teclado desde el software bidireccional, según lo requiera:

- Sensibilidad del PIR: Alta / Baja (Por defecto: Baja)
- Tiempo de supervisión: 0-255 minutos (Por defecto: 15 min)
- LED: On / Off (Por defecto: On)
- Modo de funcionamiento:
 - ◆ Test de paseo: El detector transmite cada detección.
 - ◆ Normal (Por defecto): Tiempo muerto entre detecciones de 2,5 minutos para ahorrar batería.

Para más información, consulte el *Manual de Instalación de sistema*.

Configurar los ajustes de la cámara a través del software bidireccional (en la pantalla Zonas hacer clic con el botón derecho sobre la zona con PIR con cámara y pulsar en "Parámetros Adicionales...") o desde el teclado de la central con las secuencias rápidas de teclado que se indican a continuación (los valores en **negrita** son los valores por defecto):

- 1) Programación > 2) Dispositivos Radio > 2) Modificación > 1) Zonas > 1) Parámetros [Seleccionar (1–32)] > 6) Avanzado > 5) Cámara:
 - 1) Nº imágenes: 3 [1 a 7 imágenes] (Número de imágenes que se tomarán al producirse una alarma)
 - 2) Intervalo entre imágenes: 0.5 seg [0.5, 1, 2 segundos]
 - 3) Imagen al armar: Sí [Sí, No] (capturar imagen en el momento del armado para que sirva de referencia)
 - 4) Resolución imagen: QVGA [QVGA 320X240, VGA 640X480]
 - 5) Calidad imagen: Alta [Alta, Baja]
 - 6) Color imagen: Color [Color, Blanco y Negro]

Solicitud de imagen bajo petición

Se puede sacar una foto desde el detector PIR con Cámara enviando un comando SMS desde un móvil.

Estructura del mensaje SMS: [Código de usuario][V][Nº Cámara 01-32] (ejemplo: 1234V01)

También se puede solicitar una foto utilizando la aplicación para smartphones o para navegador web (en aquellas centrales que soporten estas aplicaciones).

Reporte de eventos

Todo evento detectado por el detector PIR con cámara es grabado en la memoria de la cámara. El registro de eventos se compone de la marca de fecha y hora, descripción detallada del evento incluyendo su fuente, y una grabación de las imágenes.

Estado del LED

Encendido: Alarma
 Parpadea 2 veces: (En modo alarma) Batería baja
 Parpadea 4 veces: (En el modo inicial de asignación) Operación de registro correcta

Diagnósticos

Puede realizar tests de diagnóstico al detector desde el teclado de la sistema o desde el software bidireccional. Los diagnósticos incluyen pruebas del estado de la batería del detector, y de la comunicación entre el detector y la central. Para más información consulte el Manual de Instalación de sistema.

Cambio de las pilas

Si el LED parpadea tras cada detección, esto indica un estado de batería baja.

Para reemplazar las pilas:

1. Quitar el detector del soporte de montaje (Figura 2).
2. Abrir la tapa del compartimento de las pilas (Figura 3).
3. Reemplazar las pilas, prestando atención a la polaridad correcta.
4. Cerrar la tapa del compartimento de las pilas.



ATENCIÓN:

Existe riesgo de explosión si se sustituyen las pilas por unas que no sean del tipo correcto.
 Deshacerse de las pilas usadas según las normativas locales.



NOTA:

Tras reemplazar las pilas y cerrar el tapero, el detector automáticamente entrará en el modo de Test de Paseo durante 20 min.

Especificaciones

| Eléctricas | |
|--------------------------------|--|
| Tipo de pilas: | 2 x CR123, Batería de Litio de 3V |
| Duración de las pilas: | 3 años de duración típica |
| Consumo de corriente: | 58 µA en reposo; 200 mA pico máx. al capturar con flash |
| Transmisión de supervisión: | 0-255 minutos |
| Frecuencias de transmisión RF: | 868,65 MHz y 869,525 MHz para el modelo RWX95CM8 433,92 MHz y 916 MHz para el modelo RWX95CM4 |
| Duración de la batería: | 2 pilas – 3 años / uso normal |
| Ópticas | |
| Filtrado: | Protección de luz blanca |
| Inmunidad a mascotas: | Animal hasta 36 kg (80lb) (modelo PET) |
| Físicas | |
| Tamaño: | 132 x 67,5 x 56 mm (5,1 x 2,6 x 2,2 pulgadas) |
| Peso: | 169 gramos (5,96 oz.) |
| Ambientales | |
| Inmunidad RF: | Conforme a EN50130-4 |
| Temp. funcionamiento: | -10°C a 55°C (14°F a 140°F) |
| Temp. almacenamiento: | -20°C a 60°C (-4°F a 140°F) |
| Cámara | |
| Tipo: | Sensor de imagen digital CMOS |
| Lux: | 0 Lux (oscuridad total) |
| Ángulo visión: | H 90° V 71° |

Aprobaciones

EN50131-1,
 EN50131-2-2 Grado 2,
 EN50130-5 Clase Medioambiental II,
 EN50131-6: Tipo C
 EN50131-5-3 Grado 2

Información para pedidos

| Referencia | Descripción |
|--------------|--|
| RWX95CM8000A | 868,65 MHz Bidi. WL PIR & CAM Detector |
| RWX95CMP800A | 868,65 MHz Bidi. WL PIR PET & CAM Det. |
| RWX95CM4000A | 433,92 MHz Bidi. WL PIR & CAM Detector |
| RWX95CMP400A | 433,92 MHz Bidi. WL PIR PET & CAM Det. |

Las especificaciones están sujetas a cambios sin previo aviso.
 Si tiene cualquier pregunta, por favor contacte con su proveedor.

Garantía Limitada de RISCO Group

RISCO Group y sus filiales y afiliados ("Vendedor") garantizan que sus productos estén libres de defectos en materiales y de fabricación bajo un uso normal durante 24 meses desde la fecha de la producción. Como el Vendedor no instala o conecta el producto, y dado que el producto puede ser usado junto con productos no fabricados por el Vendedor, el Vendedor no puede garantizar el resultado del sistema de seguridad que utilice este producto.

La obligación del Vendedor y la responsabilidad bajo esta garantía están expresamente limitadas a la reparación y sustitución, a elección del Vendedor, en un plazo razonable de tiempo después de la fecha de entrega, de cualquier producto que no cumpla con las especificaciones. El vendedor no da ninguna otra garantía, explícita o implícita, y no da ninguna garantía de comercialización o de adecuación para cualquier propósito particular.

En ningún caso el Vendedor será responsable de cualquier daño resultante o derivado de la violación de esta o cualquier otra garantía, explícita o implícita, o sobre cualquier otra base de responsabilidad alguna.

La obligación del Vendedor bajo esta garantía no incluirá ningún coste de transporte o de instalación, ni ninguna responsabilidad por los daños directos o indirectos, consecuentes o por retraso.

El Vendedor no garantiza que su producto no pueda verse comprometido o burlado, que el prevenga cualquier daño personal o pérdida material por intrusión, robo, incendio o por cualquier otra causa, o que el producto en todos los casos proporcionará la alerta o protección adecuadas.

El Vendedor, en ningún caso será responsable de cualquier daño directo o indirecto, o de cualquier otra pérdida producida por cualquier tipo de sabotaje, ya sea intencional o no, tales como enmascaramiento, pintando o echando spray sobre las lentes, espejos o cualquier otra parte del detector.

El Comprador entiende que una alarma correctamente instalada y mantenida solamente puede reducir el riesgo de intrusión, robo o incendio sin aviso, pero no es una seguridad o una garantía de que estos casos no se producirán o de que no habrá daños personales o pérdidas de bienes como resultado de los mismos.

Por consiguiente, el Vendedor no tendrá ninguna responsabilidad por cualquier daño personal, a la propiedad o de pérdida, basados en una reclamación de que el producto falla en dar la alerta. No obstante, si el Vendedor es responsable, directa o indirectamente, de cualquier pérdida o daño causado derivadas de esta garantía limitada o de otra manera, independientemente de la causa o el origen, la responsabilidad máxima de los vendedores no sobrepasará el precio de compra del producto, que será el recurso completo y exclusivo contra el Vendedor.

Ningún empleado, representante o agente del Vendedor está autorizado a modificar esta garantía de ningún modo o conceder cualquier otra garantía.

Advertencia: Este producto debe probarse al menos una vez por semana.

Declaración de cumplimiento RTTE

Por la presente, RISCO Ltd. Declara que este equipo cumple con los requisitos esenciales y otras disposiciones pertinentes de la Directiva 1999/5/EC. Para la Declaración de Conformidad CE por favor consulte nuestra página web: www.riscogroup.com



Para contactar con RISCO Group

RISCO Group está comprometido con el soporte al cliente y el servicio técnico del producto. Puede ponerse en contacto con nosotros a través de la página web www.riscogroup.com o en las siguientes direcciones:

Reino Unido

Tel: +44-(0)-161-655-5500
 E-mail: support-uk@riscogroup.com

Italia

Tel: +39-02-66590054
 E-mail: support-it@riscogroup.com

España

Tel: +34-91-490-2133
 E-mail: support-es@riscogroup.com

Francia

Tel: +33-164-73-28-50
 E-mail: support-fr@riscogroup.com

Bélgica (Benelux)

Tel: +32-2522-7622
 E-mail: support-be@riscogroup.com

China (Shanghai)

Tel: +86-21-52-39-0066
 E-mail: support-cn@riscogroup.com

China (Shenzhen)

Tel: +86-755-82789285
 E-mail: support-cn@riscogroup.com

Polonia

Tel: +48-22-500-28-40
 E-mail: support-pl@riscogroup.com

Brasil

Tel: +55-11-3661-8767
 E-mail: support-br@riscogroup.com

Israel

Tel: +972-3-963-7777
 E-mail: support@riscogroup.com

Estados Unidos

Tel: +1-631-719-4400
 E-mail: support-usa@riscogroup.com

Figura 1: Soporte de montaje

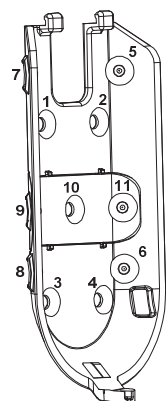


Figura 2: Separación del soporte de montaje

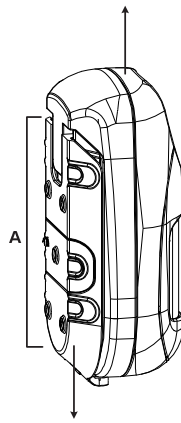


Figura 3: Colocación de las pilas

